

 **ROBOT**

**300R / 400R / 500R**



## SPÉCIFICATIONS

CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES	300R	400R	500R
Plage de travail X / Y / Z (mm) / R	300 / 300 / 90 / 720°	400 / 400 / 90 / 720°	500 / 500 / 90 / 720°
Charge AXE Y / AXE Z		6 kg / 1 kg	
X et Y / Z (mm/s)		0,1-500 / 300	
Résolution		0,01 mm /axe	
Précision de répétabilité		+/- 0,02 mm/axe	
Capacité de programme		<ul style="list-style-type: none"> <li>▶ 100 programmes</li> <li>▶ 4000 points/programme</li> </ul>	
Type de stockage de données		256 Mo intégré	
Affichage du programme		Module d'apprentissage LCD	
Système moteur		Triphasé	
Méthode de contrôle		PTP et CP	
Fonction d'interpolation		4 axes	
Méthode de programmation		Module d'apprentissage	
Port de signaux E/S		<ul style="list-style-type: none"> <li>▶ 8 entrées</li> <li>▶ 8 sorties</li> </ul>	
Interface externe/de contrôle		RS232	
Alimentation électrique		110 - 220 VCA 320 W	
Température de fonctionnement		0 - 40°C	
Humidité relative en fonctionnement (sans condensation)		20 à 90 %	
Dimensions (L x P x H) (mm)	485 x 500 x 750	585 x 600 x 750	685 x 700 x 750
Poids du robot	35 kg	45 kg	55 kg