

 **ROBOT 400R**



## SPÉCIFICATIONS

CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES	400R
Plage de travail X/Y/Z (mm)/R	400 / 400 / 90 / 720°
Charge AXE Y / AXE Z	6 kg / 1 kg
X et Y / Z (mm/s)	0,1-500 / 300
Résolution	0,01 mm/axe
Précision de répétabilité	+/- 0,02 mm/axe
Capacité de programme	<ul style="list-style-type: none"> <li>▶ 100 programmes</li> <li>▶ 4000 points/programme</li> </ul>
Affichage du programme	Module d'apprentissage LCD
Méthode de contrôle	PTP et CP
Fonction d'interpolation	4 axes
Méthode de programmation	Module d'apprentissage
Port de signaux E/S	<ul style="list-style-type: none"> <li>▶ 8 entrées</li> <li>▶ 8 sorties</li> </ul>
Alimentation électrique	110 - 220 VCA 300 W
Température de fonctionnement	0 - 40°C
Humidité relative en fonctionnement	20 à 90 % (sans condensation)
Dimensions (L x P x H) (mm)	585 x 600 x 750
Poids du robot	45 kg